

Wer von Ihnen hat schon einmal in C programmiert?

Wer von Ihnen hat schon einmal in C programmiert?

Bitte beachten Sie, dass ein einzelner unachtsamer Programmierer dafür verantwortlich sein kann, dass ein Angreifer Root-Rechte auf einem System erlangt.

# Pufferüberlauf - Beispiel

A ist ein 9 Byte String Puffer und B ein 2 Byte Integer Puffer

Var-Name	A									B	
Wert	<null string>									2000	
Hex-Wert	00	00	00	00	00	00	00	00	00	07	DE

# Pufferüberlauf - Beispiel

A ist ein 9 Byte String Puffer und B ein 2 Byte Integer Puffer

Var-Name	A									B	
Wert	<null string>									2000	
Hex-Wert	00	00	00	00	00	00	00	00	00	07	DE

Jetzt schreiben wir das Wort „Zweitausend“ in A:

Var-Name	A										B	
Wert	'Z'	'w'	'e'	'i'	't'	'a'	'u'	's'	'e'	'n'	25600	
Hex-Wert	5A	77	65	69	74	61	75	73	65	6E	64	00

# Pufferüberlauf - Beispiel

A ist ein 9 Byte String Puffer und B ein 2 Byte Integer Puffer

Var-Name	A									B	
Wert	<null string>									2000	
Hex-Wert	00	00	00	00	00	00	00	00	00	07	DE

Jetzt schreiben wir das Wort „Zweitausend“ in A:

Var-Name	A										B	
Wert	'Z'	'w'	'e'	'i'	't'	'a'	'u'	's'	'e'	'n'	25600	
Hex-Wert	5A	77	65	69	74	61	75	73	65	6E	64	00

Dabei wird auch der Wert von B überschrieben  
→ Ein Pufferüberlauf

- Das Programm schreibt eine Nutzereingabe oder andere vom Nutzer beeinflussbare „Eingaben“ (z.B. Dateipfad) ungeschützt in einen Puffer

- Das Programm schreibt eine Nutzereingabe oder andere vom Nutzer beeinflussbare „Eingaben“ (z.B. Dateipfad) ungeschützt in einen Puffer
- Die Eingabe wird so gestaltet, dass die Rücksprungadresse mit einer anderen Adresse überschrieben wird, die gültig ist und zu schädlichem Code führt



- Das Programm schreibt eine Nutzereingabe oder andere vom Nutzer beeinflussbare „Eingaben“ (z.B. Dateipfad) ungeschützt in einen Puffer
- Die Eingabe wird so gestaltet, dass die Rücksprungadresse mit einer anderen Adresse überschrieben wird, die gültig ist und zu schädlichem Code führt
- Der schädliche Code, der von dem Nutzer eingeschleust wurde, wird ausgeführt
  - Das wollen wir verhindern

# Pufferüberläufe erkennen mit Statischer Analyse

- 1) Einschränkungen für Variablen generieren
- 2) Makel identifizieren und entfernen
- 3) Lösung der Einschränkungen
  - 1) Direkte Lösung
  - 2) Hierarchische Lösung
  - 3) Vergleich der Methoden
- 4) Pufferüberläufe erkennen
- 5) Zusammenfassung

# Pufferüberläufe erkennen mit Statischer Analyse

- 1) Einschränkungen für Variablen generieren
- 2) Makel identifizieren und entfernen
- 3) Lösung der Einschränkungen
  - 1) Direkte Lösung
  - 2) Hierarchische Lösung
  - 3) Vergleich der Methoden
- 4) Pufferüberläufe erkennen
- 5) Zusammenfassung

- Wir beschreiben die Variablen aus dem Quellcode mit Einschränkungen
  - Diese nennen wir auch Einschränkungsvariablen

- Wir beschreiben die Variablen aus dem Quellcode mit Einschränkungen
  - Diese nennen wir auch Einschränkungsvariablen
- Dabei unterscheiden wir Zeichenpuffer und Integer

- Wir beschreiben die Variablen aus dem Quellcode mit Einschränkungen
  - Diese nennen wir auch Einschränkungsvariablen
- Dabei unterscheiden wir Zeichenpuffer und Integer
- Ein Zeichenpuffer `buf` wird durch vier Einschränkungen beschrieben:
  - `buf!used!min` - Minimal genutzte Bytes
  - `buf!used!max` - Maximal genutzte Bytes
  - `buf!alloc!min` - Minimal zugewiesene Bytes
  - `buf!alloc!max` - Maximal zugewiesene Bytes

- Ein Integer  $i$  wird durch zwei Einschränkungen beschrieben:
  - $i!min$  - Minimaler Wert von  $i$
  - $i!max$  - Maximaler Wert von  $i$

- Ein Integer  $i$  wird durch zwei Einschränkungen beschrieben:
  - $i!min$  - Minimaler Wert von  $i$
  - $i!max$  - Maximaler Wert von  $i$
- Die Einschränkungsvariablen sind weder fluss- noch kontextsensitiv
  - Die Reihenfolge wird nicht beachtet
  - Mehrere Aufrufe werden nicht unterschieden



- Programmaufrufe im Quellcode werden durch lineare Einschränkungen umgesetzt

- Programmaufrufe im Quellcode werden durch lineare Einschränkungen umgesetzt
- 4 Arten von Anweisungen werden betrachtet:
  - Deklarationen
  - Zuweisungen
  - Funktionsaufrufe
  - Rückgabeeanweisungen

# Einschränkungen: Beispiel (1/3)

```
char buf[1024]
```

buf!alloc!min	≤	1024
buf!alloc!max	≥	1024

# Einschränkungen: Beispiel (1/3)



```
char buf[1024]
```

```
buf[0] = 'a'
```

buf!alloc!min	≤	1024
buf!alloc!max	≥	1024
buf!used!min	≤	0
buf!used!max	≥	1

# Einschränkungen: Beispiel (1/3)

```
char buf[1024]
buf[0] = 'a'

char hello[] =
    { „Hello World“ }
```

buf!alloc!min	≤	1024
buf!alloc!max	≥	1024
buf!used!min	≤	0
buf!used!max	≥	1
hello!alloc!min	≤	12
hello!alloc!max	≥	12
hello!used!min	≤	12
hello!used!max	≥	12

# Einschränkungen: Beispiel (1/3)

```
char buf[1024]
buf[0] = 'a'

char hello[] =
    { „Hello World“ }

strcpy(buf, hello)
```

buf!alloc!min	≤	1024
buf!alloc!max	≥	1024
buf!used!min	≤	0
buf!used!max	≥	1
hello!alloc!min	≤	12
hello!alloc!max	≥	12
hello!used!min	≤	12
hello!used!min	≥	12
buf!used!max	≥	hello!used!max
buf!used!min	≤	hello!used!min

# Einschränkungen: Beispiel (2/3)

```
int i = 0
```

i!min	≤	0
i!max	≥	0

# Einschränkungen: Beispiel (2/3)

```
int i = 0
```

```
i=15
```

i!min	≤	0
i!max	≥	15



# Einschränkungen: Beispiel (2/3)

```
int i = 0
```

```
i=15
```

```
i=-3
```

!min	≤	-3
!max	≥	15

# Einschränkungen: Beispiel (3/3)

Betrachten wir eine for-Schleife:

```
for (int i=0; i<10; i++)
```

# Einschränkungen: Beispiel (3/3)

Betrachten wir eine for-Schleife:

```
for (int i=0; i<10; i++)
```

i!min	≤	0
i!max	≥	0

# Einschränkungen: Beispiel (3/3)

Betrachten wir eine for-Schleife:

```
for (int i=0; i<10; i++)
```

i!min	≤	0
i!max	≥	0

# Einschränkungen: Beispiel (3/3)

Betrachten wir eine for-Schleife:

```
for (int i=0; i<10; i++)
```

i!min	$\leq$	0
i!max	$\geq$	0
i!max	$\geq$	i!max + 1

# Einschränkungen: Beispiel (3/3)

Betrachten wir eine for-Schleife:

```
for (int i=0; i<10; i++)
```

Diese Bedingung kann nicht von dem späteren Solver für die Einschränkungen interpretiert werden. Wir teilen die Anweisung in ein Paar von Anweisungen auf:

$$i' = i + 1$$
$$i = i'$$

i!min	$\leq$	0
i!max	$\geq$	0
i!max	$\geq$	i!max + 1
i'!max	$\geq$	i!max + 1
i!max	$\geq$	i'!max

# Pufferüberläufe erkennen mit Statischer Analyse

- 1) Einschränkungen für Variablen generieren
- 2) Makel identifizieren und entfernen**
- 3) Lösung der Einschränkungen
  - 1) Direkte Lösung
  - 2) Hierarchische Lösung
  - 3) Vergleich der Methoden
- 4) Pufferüberläufe erkennen
- 5) Zusammenfassung

- Manche generierten Einschränkungen können unlösbar sein



- Manche generierten Einschränkungen können unlösbar sein
- Zum Lösen müssen alle Einschränkungen endliche Werte besitzen
  - Max Einschränkungen brauchen eine endliche untere Schranke
  - Min Einschränkungen brauchen eine endliche obere Schranke

- Manche generierten Einschränkungen können unlösbar sein
- Zum Lösen müssen alle Einschränkungen endliche Werte besitzen
  - Max Einschränkungen brauchen eine endliche untere Schranke
  - Min Einschränkungen brauchen eine endliche obere Schranke
- Wir betrachten zwei Aspekte:
  - Einschränkungen, die unendliche Werte annehmen
  - Einschränkungen, die nicht initialisiert sind

- Alle Variablen, die vom Nutzer gesetzt werden, können beliebige Werte annehmen

- Alle Variablen, die vom Nutzer gesetzt werden, können beliebige Werte annehmen
- Entsprechend werden die linearen Einschränkungen für diese Variablen auf unendlich gesetzt

- Alle Variablen, die vom Nutzer gesetzt werden, können beliebige Werte annehmen
- Entsprechend werden die linearen Einschränkungen für diese Variablen auf unendlich gesetzt
- Da diese keine endliche obere/untere Schranke bilden, müssen sie entfernt werden

- Variablen (z.B. `buf`), die nicht für alle Einschränkungsvariablen (z.B. `buf!used!min`) endliche Schranken haben, werden als nicht initialisiert bezeichnet

- Variablen (z.B. `buf`), die nicht für alle Einschränkungsvariablen (z.B. `buf!used!min`) endliche Schranken haben, werden als nicht initialisiert bezeichnet
- Entsteht bei den Fällen:
  - Die Variable wurde im Quellcode nicht initialisiert
  - Es wurden Anweisungen, die den Wert bestimmen, nicht erfasst

- Variablen (z.B. `buf`), die nicht für alle Einschränkungsvariablen (z.B. `buf!used!min`) endliche Schranken haben, werden als nicht initialisiert bezeichnet
- Entsteht bei den Fällen:
  - Die Variable wurde im Quellcode nicht initialisiert
  - Es wurden Anweisungen, die den Wert bestimmen, nicht erfasst
- Da nicht alle Einschränkungsvariablen endliche Schranken besitzen, müssen diese entfernt werden



# Pufferüberläufe erkennen mit Statischer Analyse

- 1) Einschränkungen für Variablen generieren
- 2) Makel identifizieren und entfernen
- 3) Lösung der Einschränkungen**
  - 1) Direkte Lösung
  - 2) Hierarchische Lösung
  - 3) Vergleich der Methoden
- 4) Pufferüberläufe erkennen
- 5) Zusammenfassung

- Nutzen von linearer Programmierung

# Lösen der Einschränkungen

- Nutzen von linearer Programmierung
- Zwei verschiedene Verfahren
  - Direkte Lösung
  - Hierarchische Lösung

# Lösen der Einschränkungen

- Nutzen von linearer Programmierung
- Zwei verschiedene Verfahren
  - Direkte Lösung
  - Hierarchische Lösung
- Ziel:
  - Erreichen der bestmöglichen Ergebnisse für die Anzahl der genutzten Bytes der Puffer und Werte der Integer
  - Ganzzahlige Lösungen

- Lineares Programm ist Optimierungsproblem

- Lineares Programm ist Optimierungsproblem
- Die Optimierung, die wir für alle Einschränkungen `esv` suchen sind
  - Minimize: `esv!max`
  - Maximize: `esv!min`
  - Wobei `esv` auch für `buf!alloc` und `buf!used` steht

- Lineares Programm ist Optimierungsproblem
- Die Optimierung, die wir für alle Einschränkungen `esv` suchen sind
  - Minimize: `esv!max`
  - Maximize: `esv!min`
  - Wobei `esv` auch für `buf!alloc` und `buf!used` steht
- Je nach Verfahren nutzen wir als Grundlage dafür einen bestimmten Satz der linearen Einschränkungen

- Lineares Programm ist Optimierungsproblem
- Die Optimierung, die wir für alle Einschränkungen  $esv$  suchen sind
  - Minimize:  $esv!max$
  - Maximize:  $esv!min$
  - Wobei  $esv$  auch für  $buf!alloc$  und  $buf!used$  steht
- Je nach Verfahren nutzen wir als Grundlage dafür einen bestimmten Satz der linearen Einschränkungen
- Man kann alle einzelnen Programme zusammenfassen:
  - Minimize:  $\sum_{esv} (esv!max - esv!min)$



# Pufferüberläufe erkennen mit Statischer Analyse

- 1) Einschränkungen für Variablen generieren
- 2) Makel identifizieren und entfernen
- 3) Lösung der Einschränkungen**
  - 1) Direkte Lösung
  - 2) Hierarchische Lösung
  - 3) Vergleich der Methoden
- 4) Pufferüberläufe erkennen
- 5) Zusammenfassung

- Nutzen des kompletten Satzes  $S$  der generierten Einschränkungen

- Minimize:  $\sum_{esv \in S} (esv!max - esv!min)$

über alle Einschränkungen

- Nutzen des kompletten Satzes  $S$  der generierten Einschränkungen
  - Minimize:  $\sum_{esv \in S} (esv!max - esv!min)$   
über alle Einschränkungen
- Es gibt nicht immer eine Lösung

- Nutzen des kompletten Satzes  $S$  der generierten Einschränkungen
  - Minimize:  $\sum_{esv \in S} (esv!max - esv!min)$   
über alle Einschränkungen
- Es gibt nicht immer eine Lösung
- Sichere Lösung: Alle Einschränkungsvariablen auf entsprechend  $-\infty$  und  $\infty$  setzen
  - Zu konservativ

- Die linearen Einschränkungen der for-Schleife:

- $i'_{\max} \geq i_{\max} + 1$

- $i_{\max} \geq i'_{\max}$

- Die linearen Einschränkungen der for-Schleife:
  - $i'_{\max} \geq i_{\max} + 1$   
 $i_{\max} \geq i'_{\max}$
- Versuchen wir,  $i_{\max}$  zu minimieren, so finden wir keine Lösung

- Die linearen Einschränkungen der for-Schleife:
  - $i'_{\max} \geq i_{\max} + 1$   
 $i_{\max} \geq i'_{\max}$
- Versuchen wir,  $i_{\max}$  zu minimieren, so finden wir keine Lösung
- for-Schleifen sind weit verbreitet
  - Wir benötigen eine andere Lösung, als alles auf  $-\infty$  und  $\infty$  zu setzen

- Minimaler, nicht berechenbarer Satz



- Minimaler, nicht berechenbarer Satz
- Entfernung einer linearen Einschränkung macht den Satz berechenbar

- Minimaler, nicht berechenbarer Satz
- Entfernung einer linearen Einschränkung macht den Satz berechenbar
- Die beiden linearen Einschränkungen der for-Schleife bilden *Irreducibly Inconsistent Set (IIS)*
  - Jede einzelne lineare Einschränkung ist berechenbar

- In unserem ursprünglichen Satz  $S$  suchen wir alle IIS und entfernen sie
  - Wir speichern die entfernten IIS in  $S'$

- In unserem ursprünglichen Satz  $S$  suchen wir alle IIS und entfernen sie
  - Wir speichern die entfernten IIS in  $S'$
- In  $S$  setzen wir alle Einschränkungen, die auch in  $S'$  enthalten sind, auf  $-\infty$  und  $\infty$ 
  - Das Ergebnis speichern wir in  $S''$

- In unserem ursprünglichen Satz  $S$  suchen wir alle IIS und entfernen sie
  - Wir speichern die entfernten IIS in  $S'$
- In  $S$  setzen wir alle Einschränkungen, die auch in  $S'$  enthalten sind, auf  $-\infty$  und  $\infty$ 
  - Das Ergebnis speichern wir in  $S''$
- In  $S''$  können wieder Makel enthalten sein
  - Makel entfernen

- Wir haben nun den Satz S''
  - Enthält keine nicht berechenbare Teile mehr
  - Enthält keine Makel mehr

- Wir haben nun den Satz  $S''$ 
  - Enthält keine nicht berechenbare Teile mehr
  - Enthält keine Makel mehr
- Berechnen des Programms
  - Minimize:  $\sum_{esv \in S''} (esv!max - esv!min)$

- Wir haben nun den Satz  $S''$ 
  - Enthält keine nicht berechenbare Teile mehr
  - Enthält keine Makel mehr
- Berechnen des Programms
  - Minimize:  $\sum_{esv \in S''} (esv!max - esv!min)$
- Wir haben eine Lösung!



# Pufferüberläufe erkennen mit Statischer Analyse

- 1) Einschränkungen für Variablen generieren
- 2) Makel identifizieren und entfernen
- 3) Lösung der Einschränkungen**
  - 1) Direkte Lösung
  - 2) Hierarchische Lösung**
  - 3) Vergleich der Methoden
- 4) Pufferüberläufe erkennen
- 5) Zusammenfassung

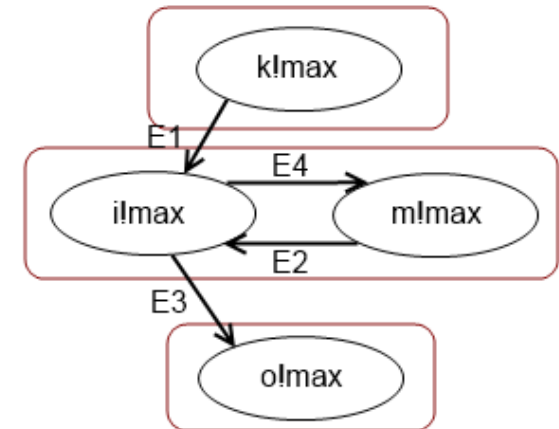
- Unterteilen des gesamten Satzes von Einschränkungen in kleinere Teilsätze

- Unterteilen des gesamten Satzes von Einschränkungen in kleinere Teilsätze
- Zur Unterteilung konstruieren wir einen *directed acyclic graph* (DAG)
  - Ein Knoten ist ein Teilsatz
  - Berechnung in der topologischen Sortierung

- Unterteilen des gesamten Satzes von Einschränkungen in kleinere Teilsätze
- Zur Unterteilung konstruieren wir einen *directed acyclic graph* (DAG)
  - Ein Knoten ist ein Teilsatz
  - Berechnung in der topologischen Sortierung
- Alle Einschränkungen in einem Knoten sind voneinander abhängig

## 1. Erstellen eines Knotens für jede Einschränkungsvariable auf der linken Seite (Ovale Knoten)

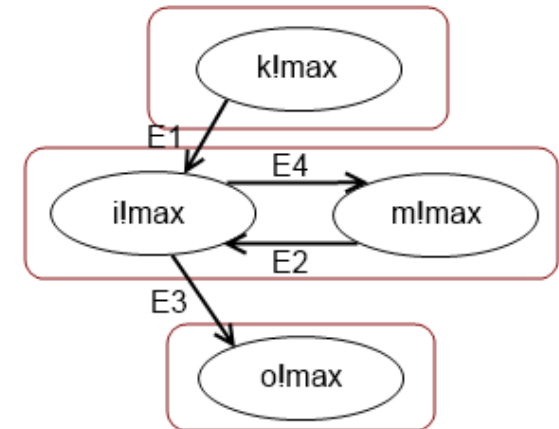
E1:  $ilmax \geq klmax$   
E2:  $ilmax \geq mlmax + 15$   
E3:  $olmax \geq ilmax$   
E4:  $mlmax \geq ilmax$   
E5:  $klmax \geq 25$



# DAG erstellen und lösen (1/2)

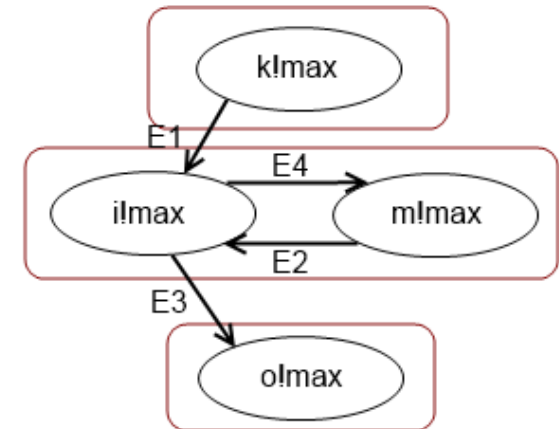
1. Erstellen eines Knotens für jede Einschränkungsvariable auf der linken Seite (Ovale Knoten)
2. Verbinden von Knoten  $k$  mit Knoten  $l$ , wenn  $k$  auf der rechten und  $l$  auf der linken Seite steht (Pfeile)

E1:  $ilmax \geq klmax$   
E2:  $ilmax \geq mlmax + 15$   
E3:  $olmax \geq ilmax$   
E4:  $mlmax \geq ilmax$   
E5:  $klmax \geq 25$



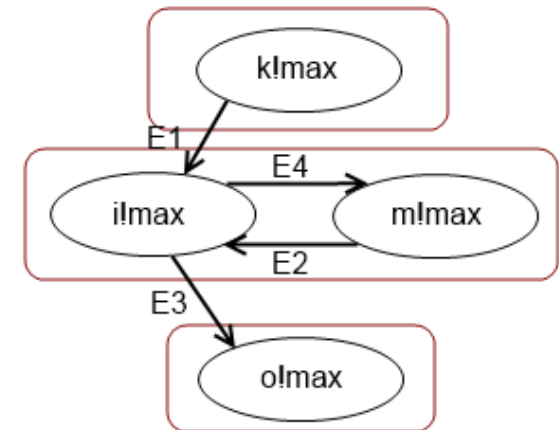
1. Erstellen eines Knotens für jede Einschränkungsvariable auf der linken Seite (Ovale Knoten)
2. Verbinden von Knoten  $k$  mit Knoten  $l$ , wenn  $k$  auf der rechten und  $l$  auf der linken Seite steht (Pfeile)
3. Finden von *Strongly Connected Components* (Rote Umrandungen)
  - Knoten in einem SCC sind voneinander abhängig

E1:  $ilmax \geq klmax$   
E2:  $ilmax \geq mlmax + 15$   
E3:  $olmax \geq ilmax$   
E4:  $mlmax \geq ilmax$   
E5:  $klmax \geq 25$



- Der Graph der SCCs bildet den DAG

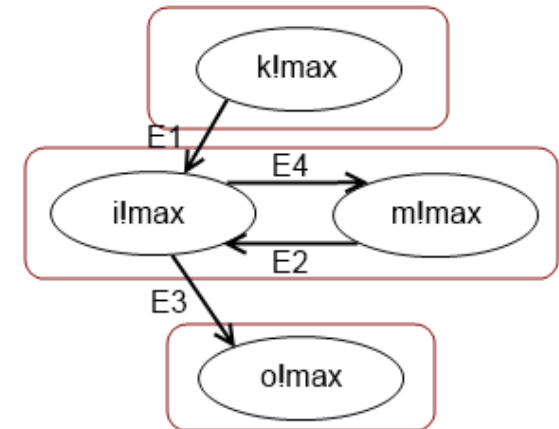
E1:  $ilmax \geq klmax$   
E2:  $ilmax \geq mlmax + 15$   
E3:  $olmax \geq ilmax$   
E4:  $mlmax \geq ilmax$   
E5:  $klmax \geq 25$





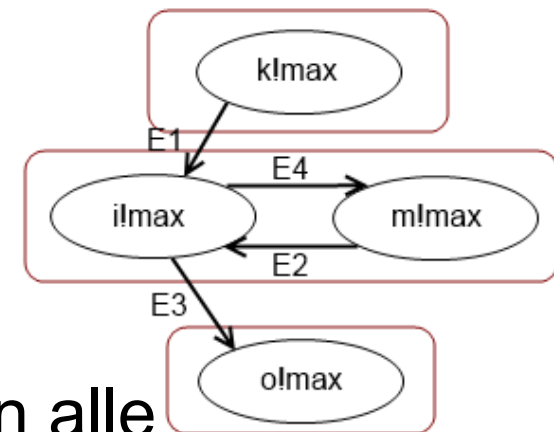
- Der Graph der SCCs bildet den DAG
- Topologische Ordnung des DAG definiert uns eine Hierarchie

E1:  $ilmax \geq klmax$   
E2:  $ilmax \geq mlmax + 15$   
E3:  $olmax \geq ilmax$   
E4:  $mlmax \geq ilmax$   
E5:  $klmax \geq 25$



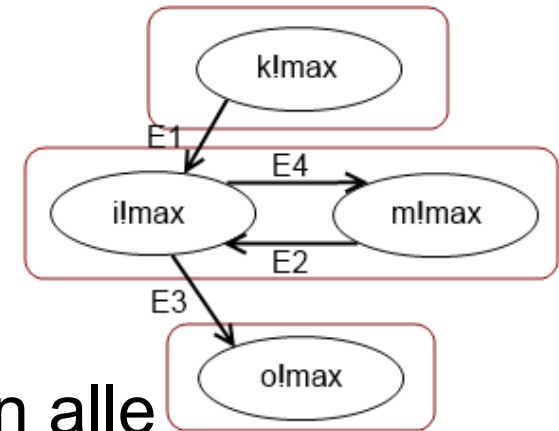
- Der Graph der SCCs bildet den DAG
- Topologische Ordnung des DAG definiert uns eine Hierarchie
- Jede SCC wird mit der direkten Lösung gelöst
  - Ist eine SCC nicht berechenbar, so können alle EinschränkungsvARIABLEN auf  $-\infty$  und  $\infty$  gesetzt werden
  - Es müssen keine IIS identifiziert werden

E1:  $ilmax \geq klmax$   
E2:  $ilmax \geq mlmax + 15$   
E3:  $olmax \geq ilmax$   
E4:  $mlmax \geq ilmax$   
E5:  $klmax \geq 25$



- Der Graph der SCCs bildet den DAG
- Topologische Ordnung des DAG definiert uns eine Hierarchie
- Jede SCC wird mit der direkten Lösung gelöst
  - Ist eine SCC nicht berechenbar, so können alle EinschränkungsvARIABLEN auf  $-\infty$  und  $\infty$  gesetzt werden
  - Es müssen keine IIS identifiziert werden
- So können wir nach der gegebenen Hierarchie alle SCCs lösen
  - Wir haben eine Lösung

E1:  $ilmax \geq klmax$   
E2:  $ilmax \geq mlmax + 15$   
E3:  $olmax \geq ilmax$   
E4:  $mlmax \geq ilmax$   
E5:  $klmax \geq 25$



- Durch Substitution der Werte kann ein Solver überflüssig werden

- Durch Substitution der Werte kann ein Solver überflüssig werden
- Den Satz jeden Knotens im DAG einzeln zu lösen bietet die Möglichkeit, verschiedene Solver zu nutzen

- Durch Substitution der Werte kann ein Solver überflüssig werden
- Den Satz jeden Knotens im DAG einzeln zu lösen bietet die Möglichkeit, verschiedene Solver zu nutzen
- Bei breiten DAGs können die SCCs einer Ebene parallel gelöst werden
  - DAG der Tiefe  $T$  in  $T$  Schritten lösen

# Pufferüberläufe erkennen mit Statischer Analyse

- 1) Einschränkungen für Variablen generieren
- 2) Makel identifizieren und entfernen
- 3) Lösung der Einschränkungen**
  - 1) Direkte Lösung
  - 2) Hierarchische Lösung
  - 3) Vergleich der Methoden**
- 4) Pufferüberläufe erkennen
- 5) Zusammenfassung

- Direkte Lösung ist nur ein Approximationsverfahren
  - Es können unnötig viele lineare Einschränkungen entfernt werden
  - Entsprechend viele Einschränkungsvariablen werden auf  $-\infty$  und  $\infty$  gesetzt



- Direkte Lösung ist nur ein Approximationsverfahren
  - Es können unnötig viele lineare Einschränkungen entfernt werden
  - Entsprechend viele Einschränkungsvariablen werden auf  $-\infty$  und  $\infty$  gesetzt
- Hierarchischer Ansatz ist präzise
  - Die kleinstmögliche Anzahl von Einschränkungsvariablen wird auf  $-\infty$  und  $\infty$  gesetzt

- Direkte Lösung ist nur ein Approximationsverfahren
  - Es können unnötig viele lineare Einschränkungen entfernt werden
  - Entsprechend viele Einschränkungsvariablen werden auf  $-\infty$  und  $\infty$  gesetzt
- Hierarchischer Ansatz ist präzise
  - Die kleinstmögliche Anzahl von Einschränkungsvariablen wird auf  $-\infty$  und  $\infty$  gesetzt
- Gegenüberstehen von der schnelleren, aber ungenaueren direkten Lösung und der langsamen, aber genaueren hierarchische Lösung

# Pufferüberläufe erkennen mit Statischer Analyse

- 1) Einschränkungen für Variablen generieren
- 2) Makel identifizieren und entfernen
- 3) Lösung der Einschränkungen
  - 1) Direkte Lösung
  - 2) Hierarchische Lösung
  - 3) Vergleich der Methoden
- 4) Pufferüberläufe erkennen**
- 5) Zusammenfassung

# Pufferüberläufe erkennen



- Ergebnistabelle:

buf1!used!max	1024
buf1!used!min	0
buf1!alloc!max	1024
buf1!alloc!min	1024
buf2!used!max	2048
buf2!used!min	1024
buf2!alloc!max	1024
buf2!alloc!min	0
buf3!used!max	2048
buf3!used!min	1024
buf3!alloc!max	2048
buf3!alloc!min	1024

- Ergebnistabelle:
- buf1 ist sicher
  - $\text{used!max} \leq \text{alloc!min}$

buf1!used!max	1024
buf1!used!min	0
buf1!alloc!max	1024
buf1!alloc!min	1024
buf2!used!max	2048
buf2!used!min	1024
buf2!alloc!max	1024
buf2!alloc!min	0
buf3!used!max	2048
buf3!used!min	1024
buf3!alloc!max	2048
buf3!alloc!min	1024

- Ergebnistabelle:
- buf1 ist sicher
  - $\text{used!max} \leq \text{alloc!min}$
- buf2 ist ein Pufferüberlauf
  - $\text{used!max} \geq \text{alloc!max}$

buf1!used!max	1024
buf1!used!min	0
buf1!alloc!max	1024
buf1!alloc!min	1024
buf2!used!max	2048
buf2!used!min	1024
buf2!alloc!max	1024
buf2!alloc!min	0
buf3!used!max	2048
buf3!used!min	1024
buf3!alloc!max	2048
buf3!alloc!min	1024

- Ergebnistabelle:
- buf1 ist sicher
  - $\text{used!max} \leq \text{alloc!min}$
- buf2 ist ein Pufferüberlauf
  - $\text{used!max} \geq \text{alloc!max}$
- buf3 ist ein möglicher Pufferüberlauf
  - $\text{used!max} \geq \text{alloc!min}$  und  $\text{used!max} \leq \text{alloc!max}$

buf1!used!max	1024
buf1!used!min	0
buf1!alloc!max	1024
buf1!alloc!min	1024
buf2!used!max	2048
buf2!used!min	1024
buf2!alloc!max	1024
buf2!alloc!min	0
buf3!used!max	2048
buf3!used!min	1024
buf3!alloc!max	2048
buf3!alloc!min	1024

# Pufferüberläufe erkennen mit Statischer Analyse

- 1) Einschränkungen für Variablen generieren
- 2) Makel identifizieren und entfernen
- 3) Lösung der Einschränkungen
  - 1) Direkte Lösung
  - 2) Hierarchische Lösung
  - 3) Vergleich der Methoden
- 4) Pufferüberläufe erkennen
- 5) Zusammenfassung**



- Erzeugen von Einschränkungsvariablen

- Erzeugen von Einschränkungsvariablen
- Generieren der linearen Einschränkungen

- Erzeugen von Einschränkungsvariablen
- Generieren der linearen Einschränkungen
- Makel identifizieren und entfernen

- Erzeugen von Einschränkungsvariablen
- Generieren der linearen Einschränkungen
- Makel identifizieren und entfernen
- Lösen
  - Direkte Lösung
    - IIS finden und entfernen, erneut Makel entfernen und lösen

- Erzeugen von Einschränkungsvariablen
- Generieren der linearen Einschränkungen
- Makel identifizieren und entfernen
- Lösen
  - Direkte Lösung
    - IIS finden und entfernen, erneut Makel entfernen und lösen
  - Hierarchisch Lösung
    - Knoten für alle Einschränkungsvariablen erzeugen, Verbindungen erstellen, SCCs finden, DAG der SCCs lösen

- Erzeugen von Einschränkungsvariablen
- Generieren der linearen Einschränkungen
- Makel identifizieren und entfernen
- Lösen
  - Direkte Lösung
    - IIS finden und entfernen, erneut Makel entfernen und lösen
  - Hierarchisch Lösung
    - Knoten für alle Einschränkungsvariablen erzeugen, Verbindungen erstellen, SCCs finden, DAG der SCCs lösen
- Pufferüberläufe erkennen